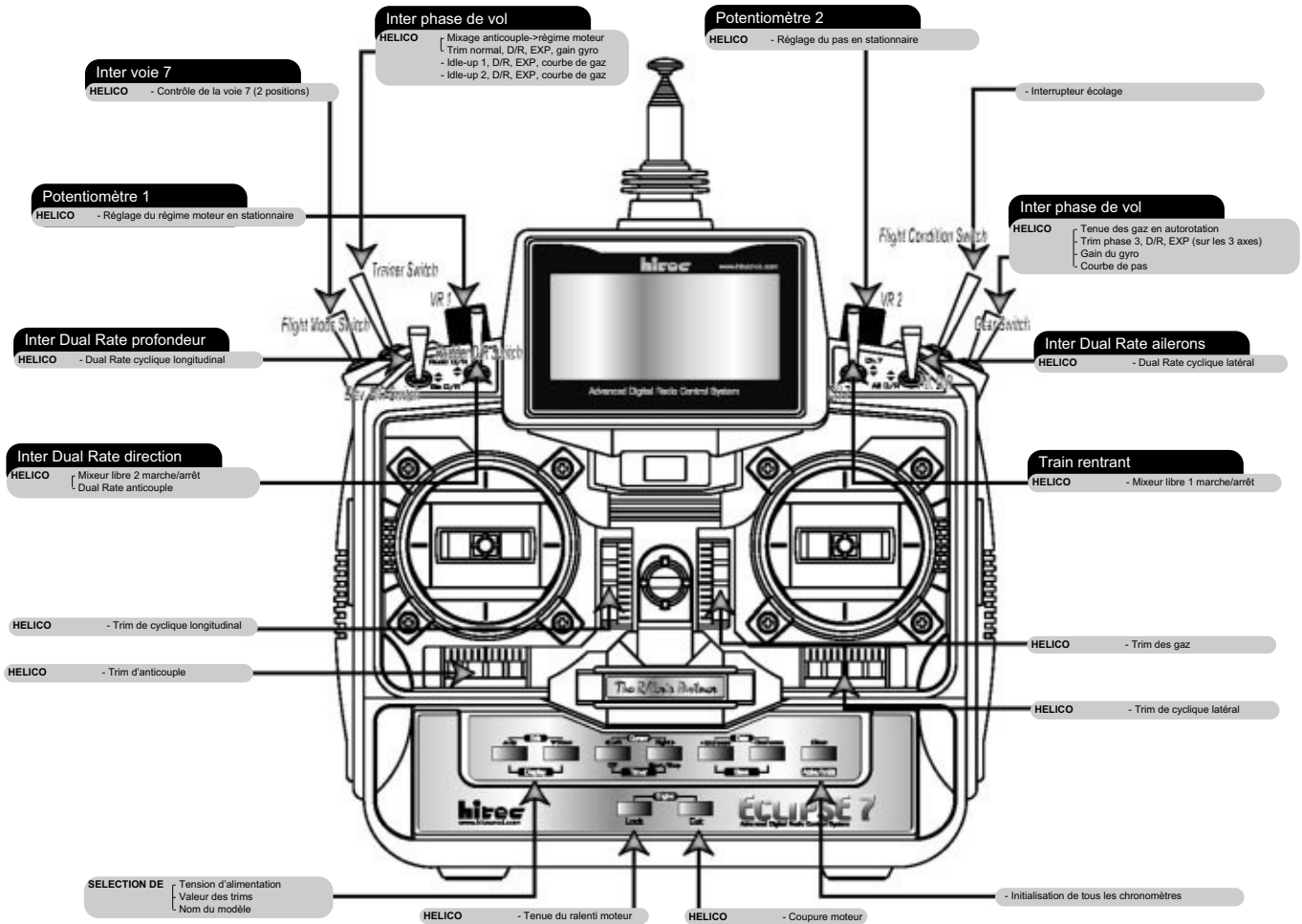


Commandes et affectations des interrupteurs et potentiomètres de l'ECLIPSE 7



MODE 1 - HELICO

Cette image montre la configuration usine telle qu'est fournie l'ECLIPSE 7 en **mode 1** pour une livraison en Europe.

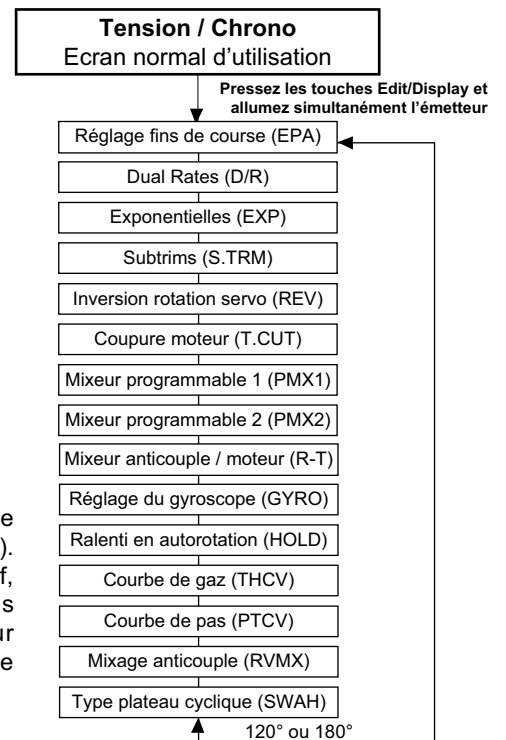
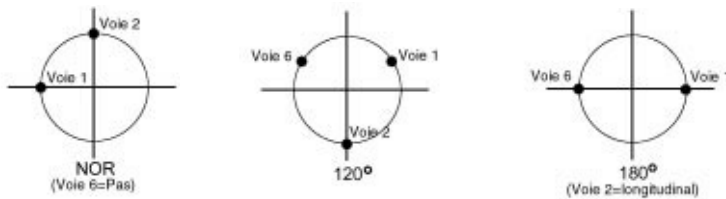
Note : Certaines fonctions ne pourront être effectives que si elles sont activées dans le menu mixage.

Les fonctions du menu HELICO (HELI)

Cette section décrit les fonctions hélico de l'**ECLIPSE 7 (mode HELI)**. Les autres fonctions comme le réglage des fins de course, d'exponentielles, de Dual Rates ... sont décrites dans le chapitre du menu AVION (**ACRO**). Le programme hélico offre 3 phases de vol en plus des réglages de base (**NOR**). La phase 1 peut être configurée pour la translation et la voltige, la phase 2 pour le vol inversé et la phase 3 pour l'autorotation.

Table des fonctions du menu HELI		Page
Affectation de inter et potentiomètres		ci-contre
Exemple de programmation hélico		39
R->T	Mixage anticouple->régime moteur	42
GYRO	Réglage de sensibilité du gyroscope	42
HOLD	Tenue du ralenti moteur en autorotation	42
THCV	Courbe de gaz	43
PTCV	Courbe de pas	43
RVMX	Mixage anticouple	43
SWAH	Type de plateau cyclique (120°, 180°)	44
Hovering	Potentiomètre réglage du pas stationnaire	45
Hovering	Potentiomètre réglage des gaz stationnaire	45
Tableau de programmation hélicoptère		45

L'**ECLIPSE 7** vous offre la possibilité de choisir parmi 3 types de plateau cyclique se trouvant dans le menu de réglage : normal (**NOR**), 120° (**120°**) et 180° (**180°**). **NOR** est la configuration classique dans laquelle chaque fonction (pas collectif, latéral et longitudinal) est commandée par un servo. 120° et 180° sont les configuration où plusieurs servos doivent avoir des actions couplées pour commander correctement le plateau cyclique (pour le pas, le latéral et le longitudinal).



Exemple de programmation HELICO (HELI)

L'exemple suivant vous montre comment mener à bien la programmation complète de l'**ECLIPSE 7** pour un hélicoptère. Vos réglages personnels dépendent directement de vos servos et de vos tringleries. Si vous êtes débutant dans la pratique de l'hélicoptère radio-commandé, veuillez vous renseigner auprès d'un modéliste confirmé.

La procédure ci-dessous s'applique à un hélicoptère "standard" avec un servo par commande (type **NOR**). Vous pouvez donc vous inspirer de cette procédure pour votre modèle mais les taux de réglage seront probablement différents.

- Procédez à l'installation des tringleries dans votre hélico en vous reportant à sa notice. Assurez-vous que les servos soient correctement connectés au récepteur :
 - Voie 1** - Cyclique latéral **Voie 2** - Cyclique longitudinal
 - Voie 3** - Régime moteur **Voie 4** - Anticouple
 - Voie 5** - Gyroscope **Voie 6** - Pas collectif
 - Voie 7** - Accessoires ou verrouillage de cap

Si votre modèle possède un plateau cyclique 2 ou 3 points (**120°** ou **180°**), branchez les servos comme indiqué sur le tableau **page 8**.

Nous vous conseillons de vous exercer avec les servos branchés au récepteur et les tringleries installées. Cela vous permettra de visualiser immédiatement les effets des différents réglages.

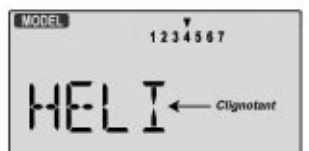
- Sélection de la mémoire modèle : Allumez votre émetteur en

appuyant simultanément sur les 2 touches **Up** et **Down** (les deux boutons les plus à gauche). Vous accédez alors à l'écran "sélection du modèle" (**M.SEL**). Appuyez sur le bouton "à droite"



pour vous déplacer vers une nouvelle mémoire de modèle. La mémoire modèle que vous choisissez est alors indiquée par la petite flèche clignotante au-dessus du numéro. L'image montre l'utilisation de la mémoire 4.

- Sélection du **type de modèle** : Appuyez sur la touche **Up** jusqu'à ce que le mot **ACRO** apparaisse en clignotant. Pressez une des deux touches "à gauche" ou "à droite" jusqu'à ce que le mot **HELI** apparaisse. Vous devez appuyer simultanément sur les deux touches + et - pour enregistrer la configuration après que la radio émette 2 bips sonores. Voilà la procédure pour choisir le type de modèle que vous voulez employer (**ACRO**,



GLID ou HELI).

AVERTISSEMENT : la sélection d'un type de modèle effacera les données sauvegardées de cette mémoire. **ASSUREZ-VOUS** que vous êtes dans la bonne mémoire avant de modifier la sélection d'un nouveau type de modèle sinon vous pourriez accidentellement effacer un modèle que vous utilisez. **Evidemment les autres mémoires ne seront pas affectées.**

4. Type de plateau cyclique :

Vous devez maintenant sélectionner le type de plateau cyclique que possède votre modèle. Sélectionnez **NOR** pour un hélico utilisant un servo par commande, **120'** pour un plateau cyclique 3 points (120°) et **180'** pour un plateau cyclique 2 points (180°). Appuyez sur la touche **Up** jusqu'à ce que le mot **SWASH** apparaisse en haut à droite de l'écran. Le type de plateau cyclique indiqué en bas à gauche clignote. Vous devez appuyer simultanément sur les deux touches **+** et **-** pour enregistrer le type de plateau cyclique choisi.



5. Sélection du nom du modèle :

Appuyez sur la touche **Up** jusqu'à accéder au menu programmation du nom du modèle. Vous visualiserez alors l'affichage tel qu'il est indiqué ci-contre avec les indicateurs **MODEL** et **NAME** dans le coin supérieur gauche. Le premier caractère du nom clignotera alors.



6. Vous pouvez ainsi entrer jusqu'à quatre caractères pour identifier votre modèle. Pour changer le premier caractère appuyez sur les touches **+** et **-** afin d'obtenir le caractère désiré.

7. Appuyez sur la touche "**à droite**" pour passer au caractère suivant. Appuyez sur les touches **+** et **-** jusqu'à obtention du caractère souhaité.

8. Répétez l'opération précédente deux fois pour compléter le troisième et le quatrième caractère de l'affichage. Appuyez sur la touche "**à droite**" pour aller modifier les chiffres affichés à droite.

9. Réglage du chronomètre :

Appuyez sur la touche **Up** jusqu'à accéder au menu réglage du Timer. Vous visualisez alors le mot **TIME**. Pour modifier le nombre de minutes affichées, appuyez sur la touche **+** ou **-** jusqu'à obtention du temps désiré. La valeur sera comprise entre 60 et 0 minutes. Ce temps constitue le compte à rebours de votre émetteur pour éviter par exemple la panne sèche !



10. La programmation initiale est maintenant achevée. Vous allez aborder les réglages approfondis d'un hélicoptère.

11. Sens de rotation des servos :

Allumez votre émetteur et vérifiez le sens de débattement de chaque gouverne. Utilisez la fonction inversion du sens de rotation des servos (REV) si une gouverne agit dans le mauvais sens.



12. Si votre modèle est équipé d'un plateau cyclique 2 ou 3 points, reportez-vous à la **page 44** pour configurer correctement les fonctions ci-dessous.



Cyclique latéral à droite :

Plateau s'incline vers la droite de l'hélico

Cyclique latéral à gauche :

Plateau s'incline vers la gauche de l'hélico



Cyclique longitudinal à piquer :

Plateau s'incline vers l'avant de l'hélico

Cyclique longitudinal à cabrer :

Plateau s'incline vers l'arrière de l'hélico

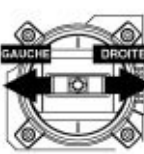


Pas collectif maxi :

Plateau monte et moteur plein régime

Pas collectif mini :

Plateau descend et moteur au ralenti



13. Subtrims :

Assurez-vous en premier lieu que les potentiomètres de réglage de pas et de gaz en stationnaire sont en position neutre (0). Réglez aussi les tringleries de sorte que les palonniers des servos soient le plus proche de leur position neutre. Réglez maintenant les subtrims (**STRM**) pour ajustez au mieux les neutres de vos commandes.



14. Réglage des fins de course :

Utilisez ce réglage (**EPA**) pour limiter la course totale des servos afin de ne pas forcer inutilement sur les tringleries.



15. Réglage du pas collectif :

La valeur du pas collectif (contrôlé par la **voie 6**) doit se situer dans une fourchette entre -2° et +10° pour la course totale du manche de l'émetteur suivant les phases de vol. Nous vous recommandons de régler le pas en stationnaire (avec le manche de gaz de la radio au centre) à une valeur de +4 ou +5°. Réglez ensuite avec un incidence-mètre (Thunder Tiger **Réf. T3802**) les tringleries et les fins de course des servos (**EPA**) afin d'obtenir les valeurs de pas maximum et minimum.

16. Réglage des gaz :

Dans le menu initial, réglez la valeur du trim de gaz à -25% (position ralenti du carburateur). Réglez ensuite la fin de course (**EPA**) de telle sorte qu'au plein gaz la tringlerie ne force pas sur le boisseau du carburateur.

17. Coupure moteur :

Accédez à la fonction Coupure moteur (**T.CUT**) et réglez la valeur sur -25%. Appuyez sur la touche **CUT** et augmentez la valeur jusqu'à ce que le boisseau se ferme entièrement entraînant l'arrêt du moteur (mais sans forcer sur le boisseau).



18. Réglage de la courbe de gaz :

Vous utiliserez cette fonction de réglage de la courbe des gaz en 5 points (**THCV**) pour ajuster au plus fin le régime moteur en fonction du pas collectif. Réglez le régime moteur en stationnaire afin d'obtenir la bonne vitesse de rotation du rotor principal (env. 1500T/min). Vous pouvez modifier les 5 valeurs de la courbe afin de l'aplatir autour de la position stationnaire (pour limiter les variations de régime moteur et avoir un stationnaire parfait) et au contraire l'accentuer pour les positions extrêmes. Reportez-vous au chapitre **THCV** de la **page 43** pour plus de détails sur cette fonction. Si vous ne disposez d'aucune indication de ces valeurs dans la notice de votre modèle, vous pouvez vous guider avec le tableau ci-



après :
 Courbe de gaz en phase de vol normale (**NOR**)

Point	1(bas)	2	3	4	5(haut)
%	0	26	45	72	100

19. Réglage de la courbe de pas :

Vous utiliserez cette fonction de réglage de la courbe de pas en 5 points (**PTCV**) pour ajuster au plus fin le déplacement du servo de pas collectif. Si vous ne disposez d'aucune indication des valeurs de pas des pales du rotor principal dans la notice de votre modèle, vous pouvez vous guider avec le tableau ci-dessous :



Courbe de pas en phase de vol normal (**NOR**)

Point	1(bas)	2	3	4	5(haut)
Pas	0°	+5°	+6.5°	+8°	+10.0°

Après avoir réglé les 5 points de la courbe de pas, vérifiez qu'en position extrême les servos de cyclique latéral et longitudinal ne forcent pas sur les tringleries. Si tel est le cas, réduisez leur course à l'aide de la fonction **EPA**.

20. Mixage anticouple (**RVMX**) :

Ce réglage qui agit sur l'anticouple est utilisé pour que le modèle reste insensible aux variations de couple du rotor principal suite à l'action du pas collectif. Cette fonction est accessible qu'en phase de vol normal (**NOR**). Cette fonction joue sur les 2 côtés du manche (notez les lettres **R/D** et **L/U** qui s'affichent à l'écran). Ajustez le mixage anticouple (**RVMX**) dans les 2 sens de débattement du servo d'anticouple comme expliqué dans le la tableau de réglage de la **page 45**.



21. Réglage du gyroscope :

Vous pouvez régler indépendamment le gain du gyroscope pour chaque phase de vol en allant au menu **GYRO**. Choisissez la phase de vol et ensuite avec les touches **+** et **-** réglez la valeur du gain. Le gain du gyroscope doit être banché à la **voie 5** du récepteur. Pour les modèles de gyro à verrouillage de cap, ce réglage ne fonctionnera que si le gain est branché à la voie 7 du récepteur.



22. Conditions de vol translation et voltige :

Votre émetteur **ECLIPSE 7** est pourvu d'origine de 3 phases de vol en plus de celle d'origine (**NOR**) destinée au vol stationnaire.

Deux sont spécialement réservées à la voltige (**ST1** et **ST2**) comme les boucles, les tonneaux et les renversement 540°. La dernière (**ST3**) est réservée pour le vol en autorotation durant lequel le servo de gaz est désengagé (retour en position ralenti/coupé). Ces fonctions sont activées comme suit :

NOR : engagé avec les 2 inters phase de vol sont poussés vers l'arrière.

ST1 : engagé avec l'inter gauche phase de vol poussé vers l'arrière et l'inter droit phase de vol en position centrale.

ST2 : engagé avec l'inter gauche phase de vol poussé vers l'arrière et l'inter droit phase de vol tiré vers soi.

ST3 : engagé avec l'inter gauche phase de vol tiré vers soi. L'interrupteur gauche de phase de vol (**Fit. Cond.**) est **PRIORITAIRE** sur l'inter droit. De ce fait **ST3** (vol en autorotation) est prioritaire sur toutes les autres phases de vol (**ST2** puis **ST1**). La phase de vol d'origine (**NOR**) est automatiquement

sélectionnée lorsque les autres phases sont inactives. Les réglages Dual Rate, EXP, courbes de pas et de gaz, gain du gyro, mixage anticouple sont indépendants les uns des autres quelque soit la phase de vol. Ci-dessous, quelques réglages de base si la notice de votre modèle ne vous en fournit pas.

Courbe de gaz en phase de vol (**ST1**)

Point	1(bas)	2	3	4	5(haut)
%	50	38	50	75	100

Courbe de gaz en phase de vol (**ST2**)

Point	1(bas)	2	3	4	5(haut)
%	100	50	38	50	100

Courbe de pas en phase de vol (**ST1**)

Point	1(bas)	2	3	4	5(haut)
Pas	-4°	+0.5°	+6°	+7.5°	+9°

Courbe de pas en phase de vol (**ST2**)

Point	1(bas)	2	3	4	5(haut)
Pas	-9°	-6°	0	+6°	+10°

Courbe de pas en phase de vol (**ST3**)

Point	1(bas)	2	3	4	5(haut)
Pas	-4°	--	+6.5°	--	+12°

23. Réglage pour le vol en autorotation :

La commande **HOLD** permet de ramener le régime moteur à une valeur prédéterminée proche du ralenti ou de la coupure moteur et de désengager le servo de gaz de celui du pas collectif. Allez à l'écran de réglage de la fonction **HOLD** et tirez vers vous l'interrupteur de phase de vol (**Fit. Cond.**) en position **ST3**. Réglez la valeur de telle sorte que le moteur tourne au ralenti sans embrayer.



24. Réglage des Dual Rates :

Si vous trouvez les commandes de plateau cyclique et d'anticouple trop sensibles (voies 1, 2 et 4), vous pouvez diminuer les valeurs de Dual Rates afin d'adoucir les réactions de l'hélico. Allez à l'écran de réglage du Dual Rates (**D/R**) pour les ajuster. Nous vous conseillons de tester ces valeurs en actionnant les interrupteurs de Dual Rates des commandes concernées.



Ceci est juste un exemple de réglage d'un hélicoptère. Veuillez lire attentivement toutes les pages de cette notice afin de vous familiariser au mieux avec toutes les possibilités de réglage de cet ensemble radiocommande **ECLIPSE 7**.

Description des fonctions pour hélico

Phases de vol

Votre système radiocommande **ECLIPSE 7** vous permet de programmer **3 phases de vol** en plus du vol "normal" (**NOR**). Vous pouvez programmer indépendamment dans chaque phase de vol : Dual rate, exponentiel, les courbes de pas et de gaz, le mixage anticouple, et le gain du gyroscope. Dans le menu **HELI**, ces fonctions sont activées automatiquement (alors que dans les menus **ACRO** et **GLID**, vous devez les activer manuellement). Le mode normal (**NOR**) est dédié au vol stationnaire. La phase 1

(**ST1**) est utilisée pour le vol en translation et la voltige, la phase 2 (**ST2**) convient pour le vol dos et la phase 3 (**ST3**) sera utile pour l'autorotation puisqu'elle contient la fonction **HOLD** (voir ci-dessus) qui désaccouple le servo de gaz de celui de la commande de pas collectif.

Ces phases de vol sont activées à chaque fois que le mode **HELI** est sélectionné.

Ces phases de vol sont enclenchées par :

NOR : engagé avec les 2 inters phase de vol sont poussés vers l'arrière.

ST1 : engagé avec l'inter gauche phase de vol poussé vers l'arrière et l'inter droit phase de vol en position centrale.

ST2 : engagé avec l'inter gauche phase de vol poussé vers l'arrière et l'inter droit phase de vol tiré vers soi.

ST3 : engagé avec l'inter gauche phase de vol tiré vers soi.

La phase de vol autorotation (**ST3**) est prioritaire sur les 2 autres (**ST2** puis **ST1**). La phase de vol stationnaire (**NOR**) s'active par défaut lorsqu'aucune autre phase n'est enclenchée. La phase de vol utilisée s'affiche sur l'écran LCD dans le menu de réglage des trims (**TRIM**) (c'est celle qui clignote).



Réglage des fins de course (EPA)

Reportez-vous au chapitre de la partie avion page 18.

Dual Rates (D/R)

Reportez-vous au chapitre de la partie avion page 18.

Réglage des exponentiels (EXP)

Reportez-vous au chapitre de la partie avion page 20.

Subtrims (STRM)

Reportez-vous au chapitre de la partie avion page 21.

Inversion du sens de rotation du servo (REV)

Reportez-vous au chapitre de la partie avion page 22.

Coupage moteur (T.CUT)

Reportez-vous au chapitre de la partie avion page 29.

Mixeurs programmables 1 et 2 (PMX1-2)

Reportez-vous au chapitre de la partie avion page 22. Le mixeur 1 est activé avec l'interrupteur de train rentrant (**voie 5**) et le second avec l'interrupteur de Dual Rates anticouple (**Rudd D/R**).

Mixage anticouple->régime moteur (R->T)

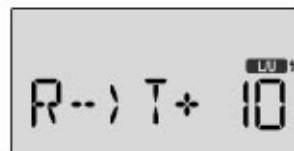
Le mixage anticouple->régime moteur (**R->T**) est employé pour que l'hélicoptère conserve une vitesse rotor et une altitude constantes lorsque la commande d'anticouple est actionnée. Lorsque vous actionnez l'anticouple, celui-ci consomme un peu plus d'énergie et fait donc chuter la vitesse du moteur. Ceci a pour effet de déstabiliser votre modèle. Ce mixage permet de contrer ce phénomène désagréable.

Pour les hélicoptères avec un rotor "tourne à droite", un ordre d'anticouple à droite (qui demande plus d'énergie) est couplé avec une augmentation du régime moteur et inversement lorsque un ordre "à gauche" est donné à l'anticouple. Ce mixage pratique pour le vol stationnaire peut être aussi utilisé pour les renversements 540°, le huit en stationnaire, les cercles en stationnaire, le haut de forme, les pirouettes et autres acrobaties.

Réglage du mixage anticouple->régime moteur :

1. Pressez la touche **Up** ou **Down** jusqu'à l'écran **R->T**. Cette fonction est activée lorsque tous les interrupteurs de phase de vol sont poussés en arrière. La valeur de départ est 0% pour chaque côté.

2. Pour régler le taux de mixage pour le côté gauche, poussez le manche d'anticouple vers la gauche (**L/U** s'affiche sur l'écran) et appuyez sur la touche - pour régler la valeur (au moins **-10%**



pour commencer à sentir l'effet du mixage). Pour remettre à 0 cette valeur, pressez la touche **Clear** (Active/Inhibit).

3. Procédez de même pour régler le taux de mixage pour le côté droit (manche à droite et **R/D** affiché sur l'écran). Appuyez sur la touche **+** pour amener la valeur à **+10%** pour commencer.

4. Notez bien que ce mixage ne peut être réglé que dans le vol normal (**NOR**).

Réglage du gyroscope (GYRO)

Vous pouvez régler indépendamment le gain du gyroscope pour chaque phase de vol (**NOR**, **ST1**, **ST2** ou **ST3**). Le gain du gyroscope doit être banché à la **voie 5** du récepteur. Pour les modèles de gyro à verrouillage de cap, ce réglage ne fonctionnera que si le gain est branché à la **voie 7** du récepteur.

Programmation du gain du gyroscope :

1. Pressez la touche **Up** ou **Down** jusqu'à l'écran **GYRO**. Cette fonction est activée par défaut avec la valeur 50% pour toutes les phases de vol.



2. Réglez la valeur du gain (assez forte) pour la phase de vol normal (**NOR**) avec tous les interrupteurs de phase de vol poussés en arrière (**NOR** clignotera à l'écran). Pour initialiser à 0% cette valeur, pressez la touche **Clear** (Active/Inhibit).

3. Basculez l'interrupteur phase de vol (**Fit. Mode**) en position centrale (**ST1** clignote à l'écran), réglez la valeur du gain désirée (en général assez faible).

4. Tirez vers vous l'interrupteur phase de vol (**ST2** clignote à l'écran), réglez la valeur du gain désirée pour cette phase.

5. Tirez vers vous l'interrupteur gauche phase de vol (**Fit. Cond.**) (**ST3** clignote à l'écran), réglez la valeur du gain désirée pour cette phase de vol en autorotation.

6. Faites quelques vols pour juger et modifiez ces premiers réglages afin que votre hélicoptère soit parfaitement stable.

Tenue du ralenti moteur en autorotation (HOLD)

La commande **HOLD** permet de ramener le régime moteur à une valeur prédéterminée proche du ralenti ou de la coupure moteur et de désengager le servo de gaz de celui du pas collectif. Cette fonction est généralement utilisée durant une autorotation et est activée lorsque l'interrupteur gauche de phase de vol (**Fit. Cond.**) est tiré vers vous (position **ST3**). La valeur du régime moteur peut être réglée dans une fourchette entre **-25%** et **+100%** par rapport au régime moteur ralenti. Lorsque cette fonction est active, le mixage anticouple se désactive.

Programmation de cette fonction :

1. Pressez la touche **Up** ou **Down** jusqu'à l'écran **HOLD**. Cette fonction est inactivée par défaut (**Inh**). Pour activer cette fonction, appuyez sur la touche **+**. La valeur **-4%** apparaît à la place de **Inh** avec l'indicateur **ON** ou **OFF** à l'écran suivant la position de l'interrupteur gauche de phase de vol (**Fit. Cond.**).

2. Réglez la valeur du régime moteur avec les touches **+** et **-** entre **-25%** et **+100%**. Pour désactiver cette fonction, pressez la touche **Clear** (Active/Inhibit).



3. Vérifiez que le carburateur revienne à la position désirée en tirant vers vous l'interrupteur gauche de phase de vol (**Fit. Cond.**) (**ST3**). Ajustez la valeur si nécessaire. Réglez la valeur du régime moteur de telle sorte

que le moteur tiende le ralenti mais sans embrayer.

Réglage de la courbe de gaz (THCV)

Vous utiliserez cette fonction de réglage de la courbe des gaz en 5 points pour ajuster au plus fin le régime moteur en fonction du pas collectif.

Point 1 -> manche des gaz en bas

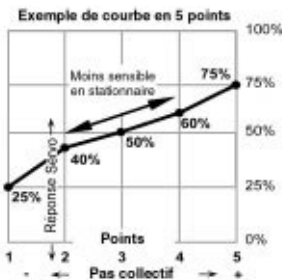
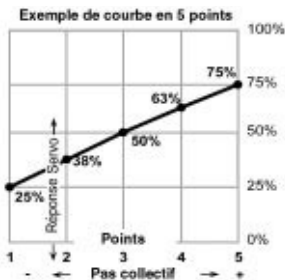
Point 2 -> manche au 1/4 de gaz

Point 3 -> manche au 1/2 de gaz

Point 4 -> manche au 3/4 de gaz

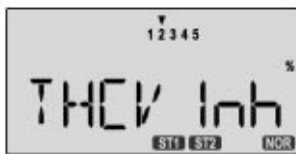
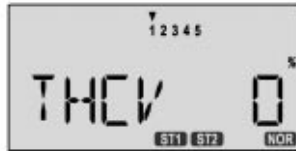
Point 5 -> manche des gaz en haut

Avec les valeurs des 5 points comme indiquées sur les tableaux ci-dessous, on voit que le servo de gaz n'effectue que 50% de sa course pour toute la course du manche de gaz. Le tableau de gauche vous donne les valeurs pour obtenir une courbe gaz linéaire. Mais vous pouvez aussi modifier les valeurs des points 2 et 4 pour adoucir la commande des gaz autour du régime stationnaire.



Programmation de la courbe de gaz :

1. Pressez la touche **Up** ou **Down** jusqu'à l'écran **THCV**. La courbe de variation de gaz est linéaire par défaut allant de 0 à 100% en passant par 50% en stationnaire (point 3).
2. Vérifiez que vous êtes dans la bonne phase de vol avant de commencer les réglages (car chaque phase possède sa propre courbe - sauf ST3). N'oubliez pas de centrer le potentiomètre de réglage du régime moteur en stationnaire.
3. Vous commencerez par régler le **point 1**, une petite flèche pointera à l'écran au dessus du **chiffre 1**. La valeur de départ est 0%, modifiez-la avec la touche **+** jusqu'à la valeur désirée.
4. Passez maintenant au **point 2** en pressant sur la touche "**à droite**". Ce point est inactif (**Inh**) par défaut. Pour l'activer et le régler, appuyez sur la touche **+** ou **-**. Si vous désirez désactiver un point, appuyez sur la touche **Clear** (Active/Inhibit).
5. Répétez l'opération pour les autres points.
6. Après avoir défini la courbe pour la phase de vol normal (**NOR**), faites un test en vol avec votre modèle. Lorsque les réglages sont convenables, servez-vous en comme base de départ pour les courbes en phase de vol 1 et 2 (**ST1**, **ST2**). Réglez-les ensuite de la même manière qu'expliqué précédemment.



Réglage de la courbe de pas (PTCV)

Vous utiliserez cette fonction de réglage de la courbe de pas en 5 points pour ajuster au plus fin le pas collectif en fonction du régime moteur.

La procédure de réglage est la même que pour la courbe de gaz avec cependant la phase de vol en autorotation à régler en plus.

Programmation des valeurs de la courbe de pas :

1. Pressez la touche **Up** ou **Down** jusqu'à l'écran **PTCV**. La courbe de variation de pas est linéaire par défaut allant de 0 à 100% en passant par 50% en stationnaire (**point 3**) quelque soit la phase de vol.

2. Vérifiez que vous êtes dans la bonne phase de vol avant de commencer les réglages. N'oubliez pas de centrer le potentiomètre 2 de réglage du pas en stationnaire (**VR2**).

3. Vous commencerez par régler le **point 1**, une petite flèche pointera à l'écran au dessus du **chiffre 1**. La valeur de départ est 0%, modifiez-la avec la touche **+** jusqu'à la valeur désirée.



4. Passez maintenant au **point 2** en pressant la touche "**à droite**". Ce point est désactivé (**Inh**) par défaut. Pour l'activer et le régler, appuyez sur la touche **+** ou **-**. Si vous désirez désactiver un point, appuyez sur la touche **Clear** (Active/Inhibit).



5. Répétez l'opération pour les autres points.
6. Après avoir défini la courbe pour la phase de vol normal (**NOR**), faites un test en vol avec votre modèle. Lorsque les réglages sont convenables, servez-vous en comme base de départ pour les courbes en phase de vol 1, 2 et 3 (**ST1**, **ST2** et **ST3**). Réglez-les ensuite de la même manière qu'expliqué précédemment.

Mixage anticouple (RVMX)

Le mixage anticouple permet de gérer l'anticouple en fonction du pas collectif de manière à ce que l'hélico reste stable même pendant un changement brusque de pas. Vous pouvez régler indépendamment les mixages haut (montée) et bas (descente) pour chaque phase de vol (**NOR**, **ST1** et **ST2**). Ce mixage est indisponible pour la phase de vol en autorotation (**ST3**). Pour les hélicoptères avec un rotor "tourne à droite", le mixage anticouple doit donner un ordre à droite à l'anticouple quand on augmente le pas. Pour un hélicoptère avec un rotor "tourne à gauche", c'est l'inverse qui doit se produire.

NOTE : un tableau se trouvant en page 45 vous indique la procédure pour trouver les bons réglages.

Programmation du mixage anticouple :

1. Pressez la touche **Up** ou **Down** jusqu'à l'écran **RVMX**. La valeur par défaut est 0% en haut et en bas. Positionnez le manche des gaz en position basse.
2. Appuyez sur la touche **+** pour augmenter la valeur du mixage bas. La valeur se situe entre 0% et 100%. Si vous désirez initialiser à **0%** cette valeur, appuyez sur la touche **Clear** (Active/Inhibit).
3. Déplacez le manche des gaz en position haute et réglez la valeur du mixage haut.
4. Assurez-vous du bon sens de réponse de l'anticouple en actionnant le manche des gaz.
5. Répétez la procédure pour les autres phases de vol (**ST1** et **ST2**) en basculant l'interrupteur de phase de vol (**Flt. Mode**).



Type de plateau cyclique (SWAH) (120°, 180°)

Cette fonction s'applique aux plateaux cycliques qui sont actionnés par au moins 2 servos en même temps. L'**ECLIPSE 7** permet de régler 3 types de plateaux cycliques (**NOR**, **120°** et **180°**). Consultez la notice de votre modèle afin de savoir quel type de plateau cyclique vous devez régler. Lorsque vous actionnez le manche de pas collectif, tous les servos qui commandent le plateau cyclique doivent bouger de la même façon afin de faire monter ou descendre le plateau. Si le plateau s'incline d'un côté ou d'un autre, c'est qu'un servo est mal réglé, il vous faut procéder à des ajustements dans le menu **SWAH**. Si le plateau bouge dans la mauvaise direction mais d'une manière correcte, il vous suffira de changer le signe des débattement de tous les servos qui actionnent le plateau (de + à - ou vice-versa). Le menu **SWAH** n'est pas disponible dans le type **NOR** car un seul servo actionne le plateau dans ce cas. Les réglages par défaut des 2 types de plateau sont dans le tableau ci-dessous :

NOR	120°	180°
Pas de réglage	Voie 1 : +70%, voie 2 : +70% Voie 6 : +70%	Voie 1 : +70% Voie 6 : +70%

Programmation du type de plateau cyclique :

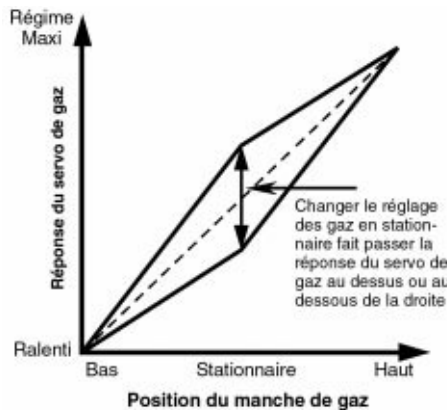
1. Consultez la notice de votre modèle. Si 2 ou 3 servos sont utiles pour manoeuvrer le plateau cyclique, reportez-vous à la **page 10** et réglez le bon type de plateau dans le menu de réglage des modèles.
2. Avec les servos installés sur le modèle et la radio branchée, actionnez le manche de gaz/pas collectif de haut en bas. Le plateau cyclique doit monter et descendre sans s'incliner du tout. Actionnez le manche de cyclique latéral de gauche à droite, le plateau cyclique doit s'incliner à gauche et à droite tout en gardant le même niveau. Actionnez le manche de cyclique longitudinal de haut en bas, le plateau cyclique doit s'incliner d'avant en arrière sans monter si descendre. Si le plateau s'incline lorsque vous actionnez le pas collectif ou qu'il change de niveau avec les commandes de latéral ou de longitudinal, retournez au menu de réglage du plateau cyclique pour y faire quelques ajustements.
3. Si les servos ne se déplacent pas dans le même sens pour le pas collectif ou qu'ils réagissent dans la mauvaise direction pour le cyclique latéral ou longitudinal, vous devez procéder à l'inversion du sens de rotation d'un ou plusieurs servos. Accédez au menu **REV** et essayez différentes combinaisons pour trouver la configuration qui permettra aux servos de fonctionner dans le sens désiré. La seule chose qui est importante c'est que tous les servos se déplacent dans le même sens pour le pas collectif et que le plateau s'incline d'un côté ou de l'autre pour le cyclique latéral ou longitudinal.
4. Accédez à l'écran type de plateau cyclique (**SWAH**) en appuyant sur les touches **Up** et **Down**. Cette fonction est automatiquement activée lorsque vous sélectionnez un plateau cyclique 2 ou 3 points (**180°** ou **120°**).
5. Si les servos font monter le plateau cyclique lorsque vous poussez le manche de gaz/pas collectif, passez cette étape et rendez-vous à la suivante directement. S'ils font descendre le plateau, appuyez deux fois sur la touche "**à droite**" pour accéder à l'écran de réglage du pas collectif (la petite flèche sera alors au dessus du chiffre **6**). Appuyez ensuite sur la touche - jusqu'à ce que le signe devant la valeur change. A ce moment, le plateau cyclique doit répondre correctement à la commande de pas collectif. Si vous voulez rapidement revenir à la valeur par défaut (**+70%**), appuyez sur la touche **Clear** (Active/Inhibit).



6. Si les servos font s'incliner le plateau cyclique vers la droite lorsque vous poussez le manche de cyclique latéral à droite, passez cette étape et rendez-vous à la suivante directement. S'ils font s'incliner le plateau cyclique vers la gauche, appuyez une fois sur la touche "**à droite**" pour accéder à l'écran de réglage du cyclique latéral (la petite flèche ira alors au dessus du chiffre **1**). Appuyez ensuite sur la touche - jusqu'à ce que le signe devant la valeur change. A ce moment, le plateau cyclique doit répondre correctement à la commande de latéral. Si vous voulez rapidement revenir à la valeur par défaut (**+70%**), appuyez sur la touche **Clear** (Active/Inhibit).
7. (**Plateau cyclique 3 points uniquement 120°**). Si les servos font s'incliner le plateau cyclique vers l'arrière lorsque vous tirez vers vous le manche de cyclique longitudinal, passez cette étape. S'ils font s'incliner le plateau cyclique vers l'avant, appuyez une fois sur la touche "**à droite**" pour accéder à l'écran de réglage du cyclique longitudinal (la petite flèche se déplace alors au dessus du chiffre **2**). Appuyez ensuite sur la touche - jusqu'à ce que le signe devant la valeur change. A ce moment, le plateau cyclique doit répondre correctement à la commande de longitudinal. Si vous voulez rapidement revenir à la valeur par défaut (**+70%**), appuyez sur la touche **Clear** (Active/Inhibit).
Pour un plateau cyclique 2 points (**180°**), il n'y a pas de réglage de longitudinal donc vous pouvez passer outre cette étape.
8. Vérifiez une dernière fois que toutes les commandes de collectif, de latéral et de longitudinal réagissent dans le bon sens au niveau du plateau cyclique.

Potentiomètre de réglage des gaz en stationnaire

Le potentiomètre 1 de réglage des gaz en stationnaire (VR1) est utilisé pour ajuster très finement la position du servo de commande du carburateur (donc agir sur le régime moteur) sans affecter le réglage du pas collectif autour du réglage de stationnaire. Ce réglage est notamment pratique pour affiner rapidement le régime moteur en stationnaire suivant les conditions météorologiques (humidité, température, vent ...). Pour changer le régime moteur en stationnaire, il vous suffit de tourner le potentiomètre 1 (VR1). Vous pourrez vous apercevoir sur le schéma ci-dessous que le potentiomètre agit surtout sur le régime moteur autour du régime stationnaire et n'affecte pas le ralenti ou le régime maxi. Pensez à bien centrer le potentiomètre sur la position "0" avant de régler le neutre ou de configurer les courbes de gaz.



Potentiomètre de réglage du pas en stationnaire

Le potentiomètre 2 de réglage du pas en stationnaire (VR2) est utilisé pour ajuster très finement la position du servo de commande du pas collectif sans affecter le régime moteur autour du réglage de stationnaire. Ce réglage est notamment pratique pour affiner rapidement la vitesse du rotor en stationnaire suivant les conditions météorologiques (humidité, température, vent ...). Pour changer le réglage du pas collectif en stationnaire, il vous suffit de tourner le potentiomètre 2 (VR2). Vous pourrez vous apercevoir sur le schéma ci-dessous que le potentiomètre agit surtout sur le pas autour du réglage stationnaire et n'affecte pas les valeurs de pas maxi et mini. Pensez à bien centrer le potentiomètre sur la position "0" avant de régler le neutre ou de configurer les courbes de pas en 5 points.

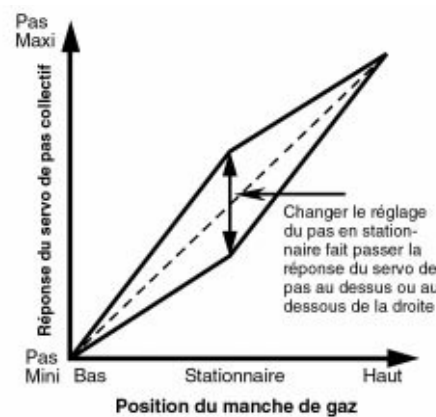


Tableau de programmation hélicoptère

Le tableau ci-après décrit la procédure de réglage d'un hélicoptère pour tenir parfaitement le stationnaire. Ce réglage doit être effectué par temps calme. Prenez le temps de vérifier vos réglages plusieurs fois avant de les valider. Lorsque des modifications sont faites, vérifiez-les soigneusement.

Pour tester ...	Procédure du test	Observations	Ajustements
1. Réglage du mixage anticouple haut (1ère partie)	Faites voler le modèle sur une trajectoire rectiligne en palier à 30m d'altitude avec 0° de pas mini	Observez la rotation quand l'hélico descend : A. Aucune rotation B. L'hélico tourne dans le sens anti-horaire C. L'hélico tourne dans le sens horaire	A. Aucun ajustement B. Ajouter du trim d'anticouple à droite C. Ajouter du trim d'anticouple à gauche
2. Réglage du mixage anticouple haut (2ème partie)	Tenez l'hélico en vol stationnaire, mettez plein pas et montez de 25m	Observez la rotation quand l'hélico monte : A. Aucune rotation B. L'hélico tourne dans le sens anti-horaire C. L'hélico tourne dans le sens horaire	A. Aucun ajustement B. Ajouter du mixage anticouple haut C. Diminuez le mixage anticouple haut
3. Réglage du mixage anticouple bas	Entrez la même valeur que pour le mixage haut. Lorsque vous êtes en vol inversé (sommet d'une boucle, d'un tonneau), mettez plein pas négatif	Observez la rotation quand l'hélico monte : A. Aucune rotation B. L'hélico tourne dans le sens horaire C. L'hélico tourne dans le sens anti-horaire	A. Aucun ajustement B. Ajouter du mixage anticouple bas C. Diminuez le mixage anticouple bas

Réglage du pas et des gaz en stationnaire

Régime	Manche	Correction à apporter	Régime	Manche	Correction à apporter
Trop haut	Moitié inférieure	Diminuez les gaz en stationnaire (VR1 à gauche)	Trop bas	Moitié supérieure	Augmentez les gaz en stationnaire (VR1 à droite)
Trop bas	Moitié inférieure	Diminuez le pas en stationnaire (VR2 à gauche)	Idéal	Moitié supérieure	Augmentez pas et gaz en stationnaire (VR1+VR2)
Idéal	Moitié inférieure	Diminuez pas et gaz en stationnaire (VR1+VR2)	Désirez augmenter	Reste au centre	Diminuez le pas en stationnaire (VR2 à gauche) Augmentez les gaz en stationnaire (VR1 à droite)
Trop haut	Au centre	Augmentez le pas et diminuez les gaz en stationnaire	Désirez diminuer	Reste au centre	Augmentez le pas en stationnaire (VR2 à droite) Augmentez les gaz en stationnaire (VR1 à droite)
Trop bas	Au centre	Diminuez le pas et augmentez les gaz en stationnaire			
Idéal	Au centre	Ne touchez à rien !			
Trop haut	Moitié supérieure	Augmentez le pas en stationnaire (VR2 à droite)			

Glossaire technique

Les abréviations utilisées dans les menus de programmation de l'ECLIPSE 7 sont classés ci-dessous par ordre alphabétique avec leur définition. Le chiffre entre parenthèses après la définition correspond à la page de la notice à laquelle la fonction se trouve.

A ACRO Menu principal AVION (13) ADIF Différentiel d'aileron. Les ailerons montent plus vers le haut que vers le bas (32) AIL.T Trim additionnel d'ailerons (35) ATL Limite de course du servo de gaz. Cette fonction est intégrée dans l'ECLIPSE 7 A->F Mixeur ailerons / flaps (35) A->R Mixeur ailerons / direction (24)	C Camber Fonction qui relève ou baisse le bord de fuite d'une aile en entier COPY Copie les données d'une mémoire à une autre (10) CROW Mixeur aérofreins crocodile (34) Cursor Touches "à gauche" et "à droite" pour se déplacer dans les écrans (8)	D D/R Dual Rates : double débattement programmable contrôlé par interrupteurs (18) Data Touches + et - pour entrer les valeurs (8) DFL.T Réglage des flaps par potentiomètre (36)	E ELVN Mixeur élévon combine ailerons et profondeur pour ailes volantes (24) EPA Réglage des fins de course. Ajuste la course des servos à gauche et droite indépendamment (24) EXP Exponentielles. Fonction qui permet de diminuer la sensibilité des commandes autour du neutre (20) E->F Mixeur profondeur / flaps (23)	F FLPN Flaperon. Donne aux ailerons une fonction de flaps (26) FLT.C Sélection des phases de vol (20) FLPT Trim des flaps. Détermine le neutre des flaps (23) F->A Mixeur flaps / ailerons (33) F->E Mixeur flaps / profondeur (33)	G Gear Interrupteur de contrôle du train rentrant (7) GLID Menu principal PLANEUR (28) GYRO Réglage de sensibilité du gyroscope (42)	H HELI Menu principal HELICO (10) HOLD Tenue du ralenti en autorotation (42)	I Inh Indique qu'une fonction est désactivée	L L/U Indicateur de position gauche ou haute d'un manche de l'émetteur LAND Fonction atterrissage (23) Lock Bouton de tenue du ralenti moteur (9)	M MAS Indicateur de la voie maître dans les mixages (22) M.SEL Sélection du modèle (10)	N NOR Plateau cyclique normal (1 servo par commande) (10)	O OFF Fonction en position arrêt ON Fonction en position marche	P PMX Mixeur programmable. Pour mixer 2 voies de votre choix ensemble (22) PTCV Courbe de pas en 5 points (43)	R R/D Indicateur de position droite ou basse d'un manche de l'émetteur REV Inversion du sens de rotation des servos (22) REST Réinitialisation de la mémoire (12) RVMX Mixage anticouple (43) R->T Mixeur anticouple / régime moteur (42)	S SLV Indicateur de la voie esclave dans les mixages (22) ST1-3 Indicateurs de phases de vol 1, 2 et 3 STM.1-2 Trims 1, 2 de flaps en phase treuillage ou vitesse (35) S.TRM Subtrims (21) SWAH Type de plateau cyclique (Nor, 120°, 180°) (44)	T T.CUT Coupure moteur (22) THCV Courbe de gaz en 5 points (43) TIME Chronomètre, Compte à rebours (12)	V VTAL Mixeur empennage en V (combine la profondeur et la direction) (25)	Numérique 120' Plateau cyclique 3 points 120° (10) 180' Plateau cyclique 2 points 180° (10) 2WNG Planeur avec 2 servos dans l'aile (10) 4WNG Planeur avec 4 servos dans l'aile (10)
--	--	--	--	--	---	---	---	--	--	--	--	---	---	--	--	--	--

Fiche de réglage AVION

Nom du modèle _____	Faites-en des photocopies d'abord !						Mémoire N° 1 . 2 . 3 . 4 . 5 . 6 . 7	
Fonction	Voie 1	Voie2	Voie 3	Voie 4	Voie 5	Voie 6	Voie 7	
REV Sens de rotation	Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv
EPA Fin de course	R/D % L/U %	%	%	%	%	%	%	%
S.TRM Subtrims	%	%	%	%	%	%	%	%
D/R Phase NOR	Haut % Bas %	%	%	%	%	%	%	%
D/R Phase ST1	Haut % Bas %	%	%	%	%	%	%	%
D/R Phase ST2	Haut % Bas %	%	%	%	%	%	%	%
D/R Phase ST3	Haut % Bas %	%	%	%	%	%	%	%
EXP Phase NOR	Haut % Bas %	%	%	%	%	%	%	%
EXP Phase ST1	Haut % Bas %	%	%	%	%	%	%	%
EXP Phase ST2	Haut % Bas %	%	%	%	%	%	%	%
EXP Phase ST3	Haut % Bas %	%	%	%	%	%	%	%
T.CUT	%							
PMX1 Mixeur programmable 1	On / Inh	Voie maître		Voie esclave		R/D %	L/U %	
PMX2 Mixeur programmable 2	On / Inh	Voie maître		Voie esclave		R/D %	L/U %	
PMX3 Mixeur programmable 3	On / Inh	Voie maître		Voie esclave		R/D %	L/U %	
PMX4 Mixeur programmable 4	On / Inh	Voie maître		Voie esclave		R/D %	L/U %	
PMX5 Mixeur programmable 5	On / Inh	Voie maître		Voie esclave		R/D %	L/U %	
LAND Fonction atterrissage	On / Inh	Voie 2 %	Voie 6 %					
FLPT Trim des flaps	On / Inh	Position	%					
E->F Mixeur profondeur->flaps	On / Inh	Haut %	Bas %					
A->R Mixeur ailerons->direction	On / Inh	Gauche %	Droite %					
ELVN Mixeur élévon (aile volante)	On / Inh	2-2 %	2-1 %	1-1 %	1-2 %			
VTAL Mixeur empennage en V	On / Inh	2-2 %	2-4 %	4-4 %	4-2 %			
FLPN Mixeur flaperon	On / Inh	1-1 R %	1-1 L %	1-6 R %	1-6 L %	6-6 %	6-1 %	

Fiche de réglage PLANEUR

Nom du modèle _____ - _____			Faites-en des photocopies d'abord !				Mémoire N° 1 . 2 . 3 . 4 . 5 . 6 . 7		
Fonction			Voie 1	Voie2	Voie 3	Voie 4	Voie 5	Voie 6	Voie 7
REV	Sens de rotation		Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv
EPA	Fin de course	R/D	%	%	%	%	%	%	%
		L/U	%	%	%	%	%	%	%
S.TRM	Subtrims		%	%	%	%	%	%	%
D/R	Phase NOR	Haut	%	%		%			
		Bas	%	%		%			
D/R	Phase ST1	Haut	%	%		%			
		Bas	%	%		%			
D/R	Phase ST2	Haut	%	%		%			
		Bas	%	%		%			
D/R	Phase ST3	Haut	%	%		%			
		Bas	%	%		%			
EXP	Phase NOR	Haut		%		%			
		Bas		%		%			
EXP	Phase ST1	Haut		%		%			
		Bas		%		%			
EXP	Phase ST2	Haut		%		%			
		Bas		%		%			
EXP	Phase ST3	Haut		%		%			
		Bas		%		%			
PMX1	Mixeur programmable 1		On / Inh	Voie maître		Voie esclave		R/D %	L/U %
PMX2	Mixeur programmable 2		On / Inh	Voie maître		Voie esclave		R/D %	L/U %
PMX3	Mixeur programmable 3		On / Inh	Voie maître		Voie esclave		R/D %	L/U %
PMX4	Mixeur programmable 4		On / Inh	Voie maître		Voie esclave		R/D %	L/U %
PMX5	Mixeur programmable 5		On / Inh	Voie maître		Voie esclave		R/D %	L/U %
ADIF	Différentiel d'aileron		On / Inh	1-1 R %	1-1 L %	1-5 R %	1-5 L %		
VITAL	Mixeur empennage en V		On / Inh	Voie 2 %	Voie 6 %				
E->F	Mixeur profondeur->flaps		On / Inh	Haut %	Bas %				
A->R	Mixeur ailerons->direction		On / Inh	Gauche %	Droite %				
F->A	Mixeur flaps->ailerons		On / Inh	L/U %	R/D %	Set %			
F->E	Mixeur flaps->profondeur		On / Inh	L/U %	R/D %	Set %			
CROW	Aérofreins crocodile		On / Inh	Voie 1 %	Voie 2 %	Voie 6 %	Set %		
S.TM1	Trim 1 de flaps (treuillage)		On / Inh	Voie 2 %	Voie 6 %	Voie 7 %			
S.TM2	Trim 2 de flaps (vitesse)		On / Inh	Voie 2 %	Voie 6 %	Voie 7 %			
AIL.T	Trim additionnel d'aileron		On / Inh	Position %					
A->F	Mixeur ailerons->flaps		On / Inh	1-6 R %	1-6 L %	1-7 R %	1-7 L %		
DFL.T	Flaps par potentiomètre		On / Inh						

Fiche de réglage HELICO

Nom du modèle _____ - _____			Faites-en des photocopies d'abord !				Mémoire N° 1 . 2 . 3 . 4 . 5 . 6 . 7		
Fonction			Voie 1	Voie2	Voie 3	Voie 4	Voie 5	Voie 6	Voie 7
REV	Sens de rotation		Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv	Nor / Inv
EPA	Fin de course	R/D	%	%	%	%	%	%	%
		L/U	%	%	%	%	%	%	%
S.TRM	Subtrims		%	%	%	%	%	%	
D/R	Phase NOR	Haut	%	%		%			
		Bas	%	%		%			
D/R	Phase ST1	Haut	%	%		%			
		Bas	%	%		%			
D/R	Phase ST2	Haut	%	%		%			
		Bas	%	%		%			
D/R	Phase ST3	Haut	%	%		%			
		Bas	%	%		%			
EXP	Phase NOR	Haut		%		%			
		Bas		%		%			
EXP	Phase ST1	Haut		%		%			
		Bas		%		%			
EXP	Phase ST2	Haut		%		%			
		Bas		%		%			
EXP	Phase ST3	Haut		%		%			
		Bas		%		%			
T.CUT									
PMX1	Mixeur programmable 1		On / Inh	Voie maître		Voie esclave		R/D %	L/U %
PMX2	Mixeur programmable 2		On / Inh	Voie maître		Voie esclave		R/D %	L/U %
R->T	Mixage anticouple->gaz			A droite (R/D) %		A gauche (L/U) %			
GYRO	Sensibilité du gyroscope			NOR %	ST1 %	ST2 %	ST3 %		
HOLD	Ralentir en autorotation			Position %					
THCV	Courbe de gaz	NOR	%	%	%	%	%		
THCV	Courbe de gaz	ST1	%	%	%	%	%		
THCV	Courbe de gaz	ST2	%	%	%	%	%		
PTCV	Courbe de pas	NOR	%	%	%	%	%		
PTCV	Courbe de pas	ST1	%	%	%	%	%		
PTCV	Courbe de pas	ST2	%	%	%	%	%		
PTCV	Courbe de pas	ST3	%	%	%	%	%		
RVMX	Mixage anticouple	NOR		A la montée (R/D) %		A la descente (L/U) %			
RVMX	Mixage anticouple	ST1		A la montée (R/D) %		A la descente (L/U) %			
RVMX	Mixage anticouple	ST2		A la montée (R/D) %		A la descente (L/U) %			
SWAH	Type de plateau cyclique		%	%	%				

Concrétisez vos rêves

ECLIPSE 7

Advanced Digital Radio Control System

QPCM



Fabriqué aux Philippines

www.hitecrad.com

Additif au manuel de programmation de l'ECLIPSE 7

Cette page complète le manuel de l'ECLIPSE 7 HITEC depuis Octobre 2002.

Nouvelles caractéristiques

Pour tous les ensembles ECLIPSE 7 produits depuis Octobre 2002, les caractéristiques internes ont été améliorées. Les radiocommandes possèdent désormais un nouveau logiciel résident qui permet d'utiliser la fonction unique QPCM avec le nouveau récepteur HITEC HPD-07RH. D'autres fonctions du menu de programmation ont été modifiées, elles sont décrites ci-dessous.

Ces radios sont reconnaissables au numéro de la version du logiciel qui apparaît sur l'écran du menu déroulant de réglage des modèles.

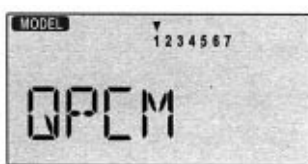
Le mode d'émission QPCM

Note : L'ECLIPSE 7 QPCM n'est pas compatible avec l'ancien récepteur PCM HPD-07RB et doit absolument être utilisé avec le récepteur QPCM HPD-07RH.

Sélection du mode d'émission QPCM ou PPM (FM)

Cette fonction se trouve dans le menu de réglage des modèles entre les écrans du sens de modulation et du timer horaire.

1. A partir de l'émetteur éteint, allumez celui-ci en pressant simultanément les deux boutons **Up** et **Down** (ceux situés à l'extrême gauche du pupitre). Le menu de sélection de modèle (**M.SEL**) apparaît à l'écran.
2. Appuyez sur le bouton **Up** ou **Down** jusqu'à arriver sur l'écran de réglage du mode d'émission (**QPCM/PPM**).
3. Appuyez sur les touches "**à gauche**" et "**à droite**" afin de choisir le mode d'émission PPM ou QPCM.



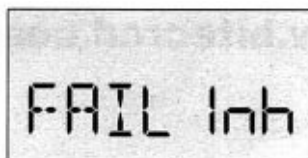
Activation du Fail-Safe HITEC QPCM

La fonction de sauvegarde (Fail-Safe) intégrée dans le récepteur HITEC QPCM HPD-07RH est une sécurité qui permet à l'utilisateur de déterminer pour chaque servo une position bien précise en cas de perte de contrôle de l'émetteur.

Cette fonction très utile est disponible pour tout type de modèle : Avion (**ACRO**), Planeur (**GLID**) ou Hélico (**HELI**).

Note : vous n'êtes pas obligé d'activer la fonction **Fail-Safe** pour utiliser le mode d'émission **QPCM**.

1. Pour accéder à l'écran du Fail-Safe, allumez l'émetteur.
2. Allumez ensuite le récepteur.
3. Appuyez simultanément sur les touches **Up** et **Down** pour entrer dans le menu déroulant.
4. Appuyez sur le bouton **Up** ou **Down** jusqu'à arriver sur l'écran de réglage de la fonction de sauvegarde (**FAIL**).



5. Par défaut, la fonction est inactive (**Inh**).
6. Appuyez sur la touche **Clear** pour activer la fonction **Fail-Safe**. L'affichage basculera alors sur **On** (fonction en service).
7. Pour régler la position des servos lorsque le Fail-Safe se déclenche, amenez les manches de la radio pour positionner les servos comme ils devront être en cas de coupure radio.

Maintenez les manches dans cette position et pressez simultanément les touches **+** et **-**. Un double BIP sonore se fera entendre.

8. Eteignez puis rallumez votre émetteur.
9. Testez l'efficacité de cette fonction en allumant aussi le récepteur puis en éteignant l'émetteur. Regardez si les servos se déplacent dans la position réglée précédemment. Si vous allumez de nouveau l'émetteur, les servos reviennent au neutre.
10. Pour changer la position de Fail-Safe des servos, répétez les étapes 7 à 9.

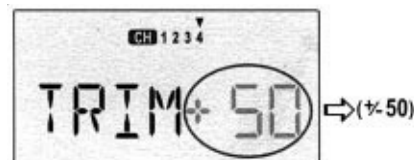
Les autres modifications depuis Oct. 2002

Affichage du nom du modèle

Le nom du modèle associé à la mémoire active est affiché à l'écran pendant 2 secondes lorsque vous allumez l'émetteur. Ensuite l'écran affiche la tension des batteries de l'émetteur.

Affichage de la position des trims lors du réglage

Lorsqu'un trim électronique est réglé, la valeur numérique de sa position est affichée à l'écran ; cela facilite grandement les réglages pendant l'utilisation de la radiocommande. La valeur du trim peut être à tout moment visible à l'écran en appuyant une fois sur la touche **Up**.

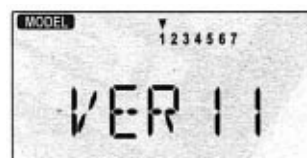


Structure du menu de réglage des modèles

L'ordre des fonctions du menu a été légèrement modifié pour permettre de sélectionner plus facilement les différents modèles en mémoire. Ainsi dans le menu, on trouve en premier l'écran de sélection du modèle (**M.SEL**), puis le nom du modèle (**MODEL NAME**) et enfin le type de modèle (**ACRO, GLID, HELI**) si on se déplace avec la touche **Up**.

Structure du menu de réglage des modèles

Le logiciel résident de l'émetteur ECLIPSE 7 peut être mis à jour pour avoir de nouvelles fonctions. Un écran a donc été ajouté dans le menu de réglage des modèles pour vous permettre de voir quelle est la version du logiciel.



Additif au manuel de programmation de l'ECLIPSE 7

Cette page complète le manuel de l'ECLIPSE 7 HITEC depuis Octobre 2002.

Tableau de réglage du trim de gaz de l'émetteur ECLIPSE 7

Fonction		position inter.	Trim de gaz
Phase de vol	normal	st1.2.3 "off"	Réglable
	st1 (Idle-up 1)	on	Non réglable
	st2 (Idle-up 2)	on	Non réglable
Tenue de ralenti en autorotation	st3 (hold)	on	Non réglable

Fonction		position inter.	Trim de gaz
Phase de vol	normal	st1.2.3 "on"	Non réglable
	st1 (Idle-up 1)	off	Réglable
	st2 (Idle-up 2)	off	Réglable
Tenue de ralenti en autorotation	st3 (hold)	off	Réglable

Note

La fonction Tenue de ralenti en autorotation (HOLD) est prioritaire sur les courbes d'Idle-up des phases de vol normal, st1 et st2.

Lorsque la phase de vol st3 (HOLD) est enclenchée, elle désactive les courbes d'Idle-up des phases normal, st1, st2. En conclusion, le trim de gaz ne fonctionne que lorsque la radio est en phase de vol normal, st1 ou st2 et que le manche des gaz est en bas ou dans la moitié inférieure de sa course.



ECLIPSE 7
Advanced Digital Radio Control System
QPCM

www.hitecrcd.com

Concrétisez vos rêves

